

## EXAMEN PARTIEL

**Premier exercice**

Soient  $A, B, C, A', B'$  des points deux à deux différents d'un plan affine  $E$ . On suppose que les points  $A', B', C$  ne sont pas alignés et que les droites  $(A'B)$  et  $(AB')$  sont parallèles.

Soit  $\mathcal{R}$  le repère affine  $(A', B', C)$ . Soient  $(\alpha, \beta, \gamma)$  les coordonnées de  $A$  et  $(\alpha', \beta', \gamma')$  les coordonnées de  $B$  dans le repère  $\mathcal{R}$ .

1. Calculer les équations des droites  $(A'B)$  et  $(AB')$ . En déduire les coordonnées dans  $\mathcal{R}$  de  $C''$ , point d'intersection de ces deux droites.
2. Montrer que la parallèle à  $(A'B')$  menée par  $B$  coupe la droite  $(B'C)$  en un point  $A''$  dont on déterminera les coordonnées dans  $\mathcal{R}$ .
3. Montrer que la parallèle à  $(A'B)$  menée par  $A$  coupe la droite  $(A'C)$  en un point  $B''$  dont on déterminera les coordonnées dans  $\mathcal{R}$ .
4. En déduire que les points  $A'', B'', C''$  sont alignés si et seulement si  $A, B, C$  sont alignés.

**Deuxième exercice**

Soient  $E$  un plan affine euclidien,  $D$  et  $\Delta$  des droites de  $E$ ,  $\vec{u} \in \vec{D}$  et  $\vec{v} \in \vec{\Delta}$ .

On note  $s_D$  et  $s_\Delta$  les symétries orthogonales par rapport aux droites  $D$  et  $\Delta$ .

On note  $t_{\vec{u}}$  et  $t_{\vec{v}}$  les translations de vecteur  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

On pose  $g = t_{\vec{u}} \circ s_D$  et  $h = t_{\vec{v}} \circ s_\Delta$ .

1. On suppose  $g \circ h = h \circ g$ . Montrer que  $\vec{s}_D(\vec{\Delta}) = \vec{\Delta}$ . En déduire que  $D$  et  $\Delta$  sont parallèles ou orthogonales.
2. Montrer que  $g \circ h = h \circ g$  si et seulement si l'une des conditions suivantes est vérifiée :
  - (i)  $D = \Delta$
  - (ii)  $D$  et  $\Delta$  sont orthogonales et  $\vec{u} = \vec{v} = \vec{0}$ .

**TSVP**

Soit  $E$  un plan affine euclidien. Pour toute droite  $\delta$  de  $E$ , on note  $s_\delta$  la symétrie orthogonale par rapport à  $\delta$ .

### Partie I

1. Soient  $D$  et  $D'$  des droites de  $E$  sécantes en un point  $U$ .
  - a) Montrer que si  $D$  et  $D'$  sont symétriques par rapport à une droite  $\delta$ , alors  $U \in \delta$ .
  - b) Montrer que si  $\delta_1$  et  $\delta_2$  sont deux droites distinctes telles que  $s_{\delta_1}(D) = D'$  et  $s_{\delta_2}(D) = D'$ , alors  $\delta_1$  et  $\delta_2$  sont orthogonales (on pourra considérer la composée  $s_{\delta_1} \circ s_{\delta_2}$ ).
2. Soit  $C$  un point de  $E$  différent de  $U$ . On suppose qu'il existe une rotation  $r$  de centre  $C$  telle que  $r(D) = D'$ . Montrer que  $D$  et  $D'$  sont symétriques par rapport à la droite  $(UC)$ .

### Partie II

Soit  $A, B, C$  trois points de  $E$  non alignés. On note  $a$  (resp.  $b$ , resp.  $c$ ) la droite  $(BC)$  (resp.  $(CA)$ , resp.  $(AB)$ ) et l'on pose

$$\sigma_A = s_b \circ s_a \circ s_c \quad , \quad \sigma_B = s_c \circ s_b \circ s_a \quad , \quad \sigma_C = s_a \circ s_c \circ s_b$$

1. Montrer que  $\sigma_A$  n'a pas de point fixe (on pourra montrer que si  $P$  est un point fixe de  $\sigma_A$ , alors le point  $Q = s_a \circ s_c(P)$  est différent de  $P$  et  $B$  est sur la médiatrice de  $(P, Q)$ ). En déduire qu'il existe une unique droite  $d_A$  globalement invariante par  $\sigma_A$ .  
On note de même  $d_B$  (resp.  $d_C$ ) l'unique droite globalement invariante par  $\sigma_B$  (resp.  $\sigma_C$ ).
2. Montrer que  $s_c(d_A) = d_B$ .
3. Trouver une rotation  $r_C$  de centre  $C$  telle que  $d_A = r_C(d_B)$ .
4. Montrer que les droites  $d_A$  et  $d_B$  sont parallèles si et seulement si les droites  $(CA)$  et  $(CB)$  sont orthogonales.
5. On suppose que le triangle  $ABC$  n'est pas rectangle et l'on note  $P, Q, R$  les projetés orthogonal respectifs de  $A, B, C$  sur les cotés  $a, b, c$ .
  - a) Montrer que les droites  $d_A$  et  $d_B$  sont sécantes en  $R$  (utiliser la partie I).
  - b) En déduire que le triangle  $PQR$  a ses cotés symétriques par rapport aux cotés du triangle  $ABC$ .

### Premier exercice

1. La droite  $(A'B)$  passe par le point d'intersection  $A'$  des droites d'équation  $y = 0$  et  $z = 0$ , donc son équation est de la forme  $py + qz = 0$ ; en écrivant que cette droite passe par  $A'$ , on trouve qu'une équation de  $(A'B)$  est  $\gamma'y - \beta'z = 0$ .

De même, une équation de  $(AB')$  est  $\gamma x - \alpha z = 0$ . On en déduit que les coordonnées de  $C''$  sont  $\frac{1}{s}(\alpha\gamma', \beta'\gamma, \gamma\gamma')$ , où  $s = \alpha\gamma' + \beta'\gamma + \gamma\gamma'$ .

2. La droite  $(A'B')$  a pour équation  $z = 0$ , donc toute droite parallèle à  $(A'B')$  a une équation de la forme  $z = p$ . La parallèle à  $(A'B')$  menée par  $B$  a donc pour équation  $z = \gamma'$ . On en déduit que les coordonnées de  $A''$  sont  $(0, 1-\gamma', \gamma')$ .

3. De même, la parallèle à  $(A'B')$  menée par  $A$  a pour équation  $z = \gamma$  et les coordonnées de  $B''$  sont  $(1-\gamma, 0, \gamma)$ .

4. Les points  $A'', B'', C''$  sont alignés si et seulement si

$$\begin{vmatrix} 0 & 1-\gamma & \alpha\gamma' \\ 1-\gamma' & 0 & \beta'\gamma \\ \gamma' & \gamma & \gamma\gamma' \end{vmatrix} = 0$$

ce qui s'écrit  $\gamma\gamma'(\gamma'-1)(1-\alpha-\gamma) + \gamma\gamma'(1-\gamma)\beta' = 0$ , ou encore

$$\gamma\gamma'[(1-\gamma)\beta' - (1-\gamma')\beta] = 0$$

en utilisant  $1-\alpha-\gamma = \beta$ . Puisque  $1-\gamma = \alpha+\beta$  et  $1-\gamma' = \alpha'+\beta'$ , cette condition équivaut à

$$\gamma\gamma'(\alpha\beta' - \alpha'\beta) = 0$$

Remarquons que  $\gamma \neq 0$  et  $\gamma' \neq 0$ , car les points  $A$  et  $B$  ne sont pas sur la droite  $(A'B')$ . Par ailleurs, les points  $A, B, C$  sont alignés si et seulement si

$$\begin{vmatrix} \alpha & \alpha' & 0 \\ \beta & \beta' & 0 \\ \gamma & \gamma' & 1 \end{vmatrix} = \alpha\beta' - \alpha'\beta = 0$$

d'où le résultat.

### Deuxième exercice

1. Puisque  $\vec{g} = \vec{s}_D$  et  $\vec{h} = \vec{s}_\Delta$ , on a  $\vec{s}_D \circ \vec{s}_\Delta = \vec{s}_\Delta \circ \vec{s}_D$ , donc  $\vec{s}_D \circ \vec{s}_\Delta \circ \vec{s}_D = \vec{s}_\Delta$ . On en déduit  $\vec{s}_D(\vec{\Delta}) = \vec{\Delta}$ . Les droites globalement invariantes par la symétrie  $\vec{s}_D$  sont  $\vec{D}$  et  $\vec{D}^\perp$ , donc  $\vec{\Delta} = \vec{D}$  ou  $\vec{\Delta} = \vec{D}^\perp$ .

2. Supposons  $g \circ h = h \circ g$ .

Premier cas :  $D$  et  $\Delta$  sont parallèles. Alors  $s_D \circ s_\Delta$  est une translation  $t_{\vec{w}}$  telle que  $t_{\frac{1}{2}\vec{w}}(\Delta) = D$ . Puisque  $\vec{u} \in \vec{D}$  et  $\vec{v} \in \vec{\Delta}$ ,  $t_{\vec{u}}$  et  $s_D$  commutent, de même que  $t_{\vec{v}}$  et  $s_\Delta$ . Par suite

$$t_{\vec{u}} \circ s_D \circ s_\Delta \circ t_{\vec{v}} = g \circ h = h \circ g = t_{\vec{v}} \circ s_\Delta \circ s_D \circ t_{\vec{u}}$$

$$t_{\vec{u}} \circ t_{\vec{w}} \circ t_{\vec{v}} = t_{\vec{v}} \circ t_{-\vec{w}} \circ t_{\vec{u}}$$

$$\vec{u} + \vec{w} + \vec{v} = \vec{u} - \vec{w} + \vec{v}$$

Second cas :  $D$  et  $\Delta$  sont orthogonales. Alors la composée  $\sigma = s_D \circ s_\Delta = s_\Delta \circ s_D$  est une symétrie par rapport au point d'intersection  $O$  de  $D$  et  $\Delta$ . On a

$$t_{\vec{u}} \circ \sigma \circ t_{\vec{v}} = t_{\vec{v}} \circ \sigma \circ t_{\vec{u}}$$

$$t_{-\vec{v}} \circ t_{\vec{u}} \circ \sigma \circ t_{\vec{v}} \circ t_{-\vec{u}} = \sigma$$

donc  $t_{\vec{u}} \circ t_{-\vec{v}}(O) = O$ . Il s'ensuit  $\vec{u} - \vec{v} = \vec{0}$ , donc  $\vec{u} = \vec{v}$ . Puisque les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont par hypothèse orthogonaux, cela implique  $\vec{u} = \vec{v} = \vec{0}$ .

Réciproquement : si  $D = \Delta$ , alors  $s_D \circ s_\Delta = s_\Delta \circ s_D = \text{id}_E$  donc

$$g \circ h = t_{\vec{u}} \circ s_D \circ s_\Delta \circ t_{\vec{v}} = t_{\vec{u}} \circ t_{\vec{v}}$$

$$h \circ g = t_{\vec{v}} \circ s_\Delta \circ s_D \circ t_{\vec{u}} = t_{\vec{v}} \circ t_{\vec{u}}$$

donc  $g \circ h = h \circ g$ . Supposons  $D$  et  $\Delta$  orthogonales et  $\vec{u} = \vec{v} = \vec{0}$ . Alors  $g \circ h = s_D \circ s_\Delta$ ,  $h \circ g = s_\Delta \circ s_D$  et les composés  $s_D \circ s_\Delta$  et  $s_\Delta \circ s_D$  sont égaux à la symétrie par rapport au point d'intersection de  $D$  et  $\Delta$ .

### Troisième exercice

#### Partie I

**1.a)** Supposons  $s_\delta(D) = D'$ . Puisque  $U \in D$ , on a  $s_\delta(U) \in D'$ . Puisque  $U \in D'$ , on a  $s_\delta(U) \in D$ . Donc  $s_\delta(U)$  est le point d'intersection  $U$  de  $D$  et  $D'$ . Ainsi  $U$  est fixe par  $s_\delta$ , donc  $U \in \delta$ .

**1.b)** Supposons  $s_{\delta_1}(D) = D' = s_{\delta_2}(D)$  et  $\delta_1 \neq \delta_2$ . La rotation  $r = s_{\delta_1} \circ s_{\delta_2}$  n'est pas l'identité et laisse  $D$  globalement invariante, donc  $r$  est la symétrie par rapport à  $U$ . Il s'ensuit que toute droite passant par  $U$  est globalement invariante par  $r$ . Puisque  $U \in \delta_1 \cap \delta_2$  d'après **a**), on a  $\delta_2 = r(\delta_2) = s_{\delta_1}(\delta_2)$ . Comme  $\delta_2$  n'est pas l'axe de  $s_{\delta_1}$ , il s'ensuit que  $\delta_2$  est orthogonale à  $\delta_1$ .

**2.** Soient  $a$  et  $a'$  les projetés orthogonaux de  $C$  sur  $D$  et  $D'$  (figure 1). Puisque  $C \neq U$ , on a  $a \neq a'$ . La droite  $r((Ca))$  passe par  $C$  et est orthogonale à  $r(D) = D'$ , donc c'est la droite  $(Ca')$ . Il s'ensuit  $r(a) = a'$ , donc  $Ca = Ca'$  et  $C$  est sur la médiatrice de  $(a, a')$ . D'après le théorème de Pythagore, on en déduit  $Ua^2 = UC^2 - Ca^2 = UC^2 - Ca'^2 = Ua'^2$ , donc  $Ua = Ua'$ . Ainsi  $U$  est sur la médiatrice de  $(a, a')$ . La médiatrice de  $(a, a')$  est donc la droite  $(CU)$ . En notant  $\sigma$  la symétrie orthogonale par rapport à la droite  $(CU)$ , on a  $\sigma(a) = a'$ . Comme une symétrie orthogonale transforme droites orthogonales en droites orthogonales, il s'ensuit  $\sigma(D) = D'$ .

#### Partie II

**1.** L'application  $\sigma_A$  est la composée de trois symétries orthogonales, donc c'est un antidéplacement. Supposons qu'il existe un point  $P$  tel que  $\sigma_A(P) = P$ . Alors

$$s_a \circ s_c(P) = s_b(P)$$

donc  $B \in b$ , ce qui est impossible car  $A, B, C$  ne sont pas alignés.

On a  $BP = BQ$  et  $P \neq Q$ , donc  $B$  appartient à la médiatrice de  $(P, Q)$ . Puisque  $Q = s_b(P)$ , la médiatrice de  $(P, Q)$  est  $b$  : c'est une contradiction.

Ainsi  $\sigma_A$  est un glissement, donc il existe une unique droite  $d_A$  globalement invariante par  $\sigma_A$ .

**2.** On a  $\sigma_B(s_c(d_A)) = s_c \circ s_b \circ s_a \circ s_c(d_A) = s_c \circ \sigma_A(d_A) = s_c(d_A)$ .

La droite  $s_c(d_A)$  est globalement invariante par  $\sigma_B$ , donc  $s_c(d_A) = d_B$ .

**3.** La composée  $r_C = s_b \circ s_a$  est une rotation de centre  $C$  et l'on a  $d_A = \sigma_A(d_A) = r_C \circ s_c(d_A) = r_C(d_B)$ , d'après la question précédente.

**4.** Les droites  $d_B$  et  $d_A = r_C(d_B)$  sont parallèles si et seulement si la rotation  $r_C$  est la symétrie par rapport à  $C$ . Dans ce cas, toute droite passant par  $C$  est globalement invariante par  $r_C$  et l'on a  $s_b(a) = s_b \circ s_a(a) = r_C(a) = a$ . La droite  $a$  est globalement invariante par  $s_b$  et n'est pas l'axe de  $s_b$ , donc  $a$  est orthogonale à  $b$ . Réciproquement, si les droites  $a$  et  $b$  sont orthogonales, alors la composée  $s_b \circ s_a$  est la symétrie par rapport à  $C$ , donc les droites  $d_B$  et  $d_A = r_C(d_B)$  sont parallèles.

**5.a)** Par hypothèse, les droites  $d_A$  et  $d_B$  sont sécantes en un point  $U$ . On a  $s_c(d_A) = d_B$ , donc  $U \in c$  (partie I, question 1.a). Puisque  $U \in c$  et  $C \notin c$ , on a  $C \neq U$ . Comme  $d_A = r_C(d_B)$ , on en déduit (partie I, question 2) que  $d_A$  et  $d_B$  sont symétriques par rapport à la droite  $(UC)$ . Comme la droite  $c$  n'est pas l'axe  $(UC)$ , les droites  $c$  et  $(UC)$  sont orthogonales et sécantes en  $U$  (partie I, question 1.b). Ainsi  $U$  est le projeté orthogonal de  $C$  sur la droite  $c = (AB)$ , donc  $U = R$ .

**5.b)** D'après **a)**, on a  $d_A \cap d_B = \{R\}$  et de même  $d_B \cap d_C = \{P\}$ ,  $d_C \cap d_A = \{Q\}$ . Puisque le triangle  $ABC$  n'est pas rectangle, les points  $P, Q, R$  sont deux à deux différents, donc (figure 2)

$$d_B = (PR) \quad , \quad d_A = (RQ) \quad \text{et} \quad d_C = (PQ)$$

D'après la question **2**, les cotés  $(RP)$  et  $(RQ)$  du triangle  $PQR$  sont symétriques par rapport au coté  $c = (AB)$  du triangle  $ABC$ . De même,  $(QR)$  et  $(QP)$  sont symétriques par rapport à  $(AC)$ , et  $(PQ)$  et  $(PR)$  sont symétriques par rapport à  $(BC)$ .

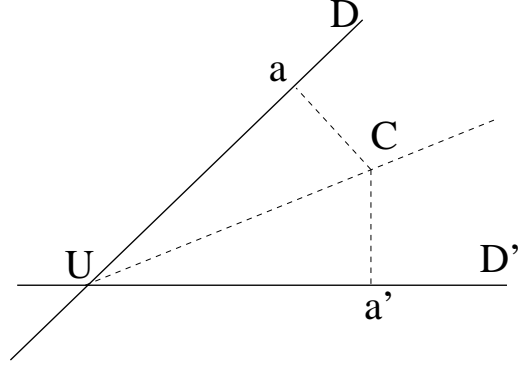


figure 1

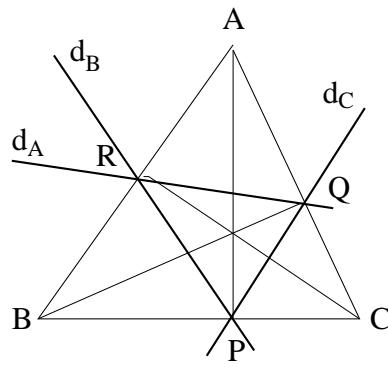


figure 2